

VEHÍCULO GUIADO POR SENSORES Y CONTROLADO POR BLUETOOTH

(JESÚS REYES DURÁN)

La intención de este proyecto es que el vehículo realice por si solo un recorrido predeterminado. Desde el teclado de un PC, conectado con el vehículo vía BLUETOOTH, se puede enviar una serie de ordenes tales como girar a la derecha, izquierda, dar un giro para cambiar el sentido, pararlo, ir marcha atrás o hacia delante y pararlo cuando se quiera. Cuando se detecta una bifurcación, el vehículo se parará y preguntará si se dirige hacia la derecha o izquierda.

