

TODO TERRENO EXPLORADOR CON CONTROL REMOTO



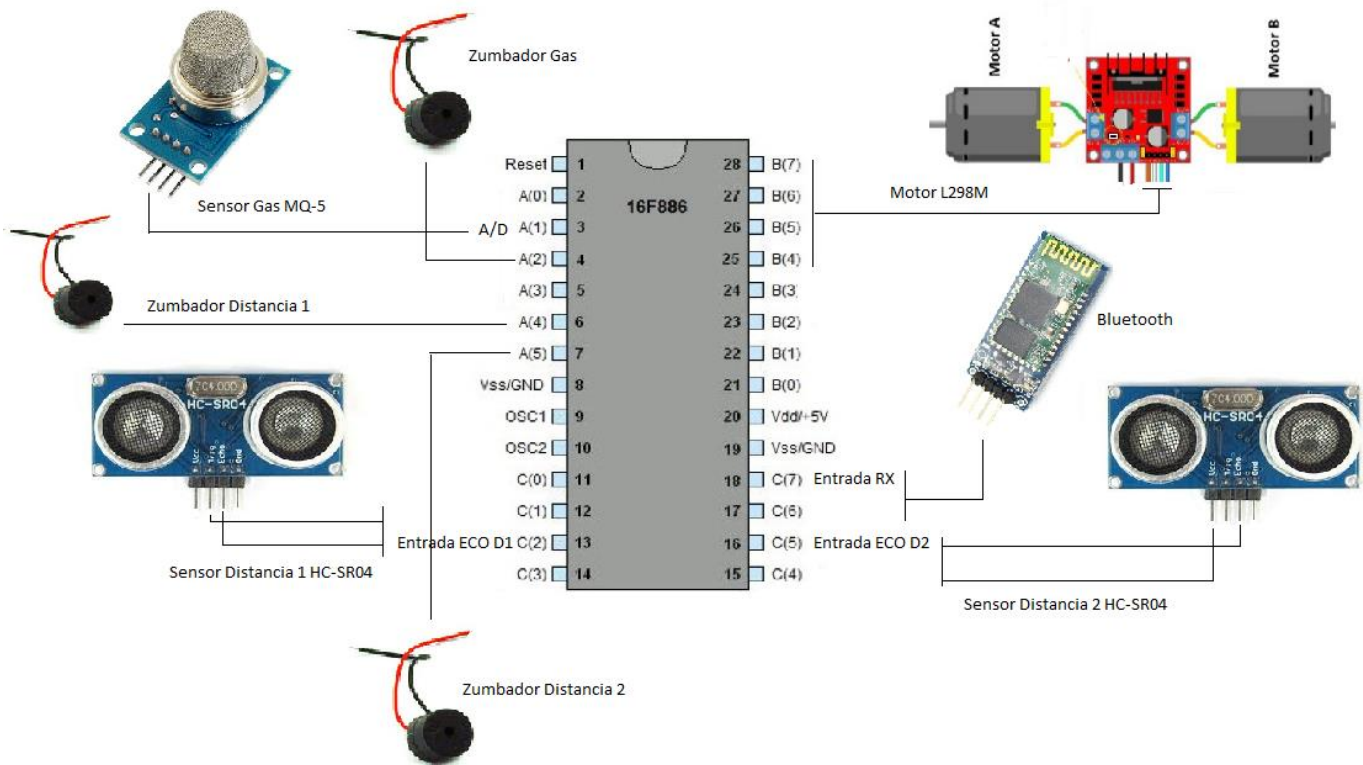
INDICE

1. RESUMEN	3
2. ESQUEMA DEL MATERIAL EMPLEADO	4
3. PROGRAMACIÓN EN NIPLE DEL PROYECTO	5

2. ESQUEMA DEL MATERIAL EMPLEADO

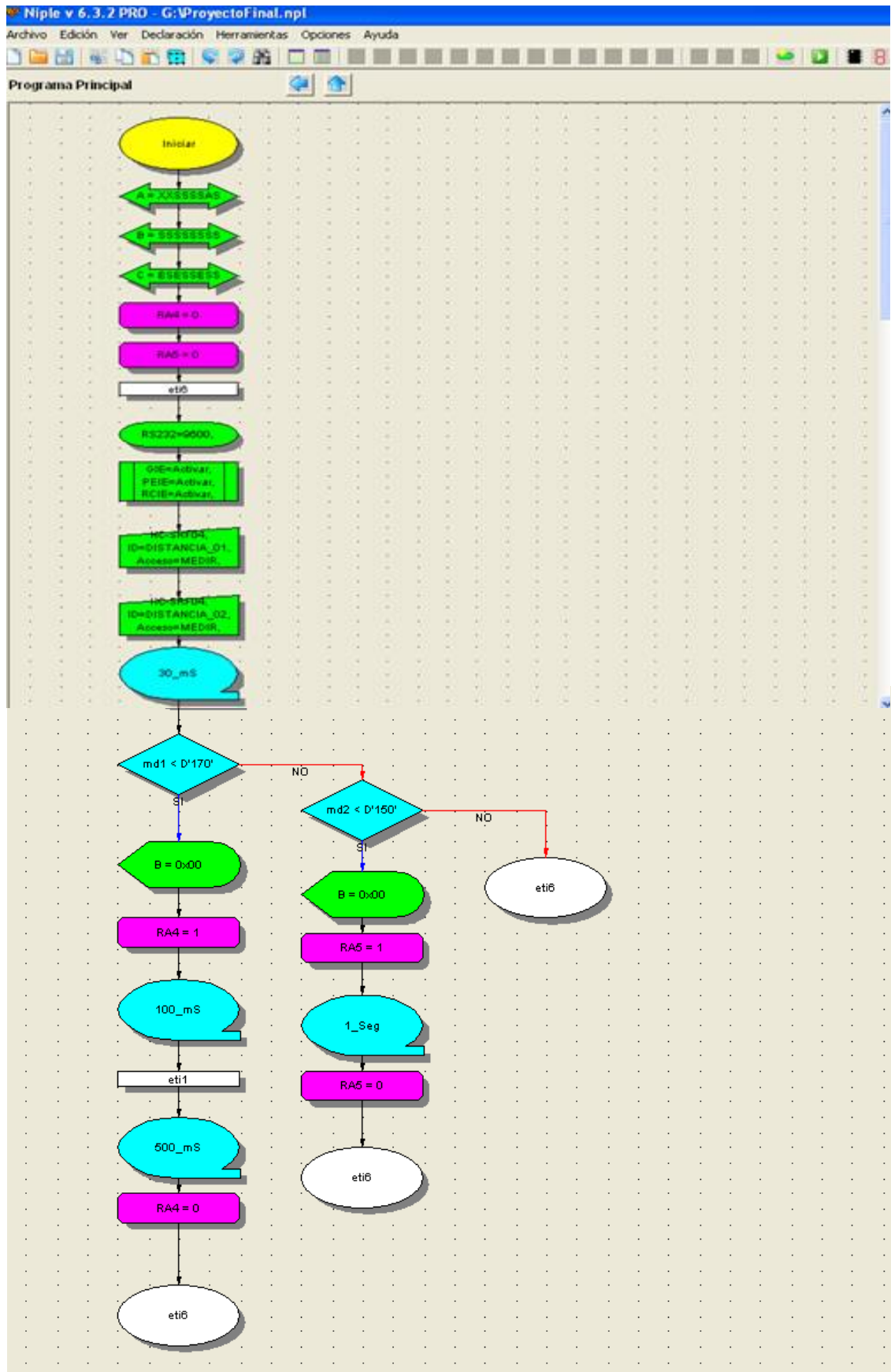
Para confeccionar este proyecto hemos utilizado el siguiente material:

- Motor L298M
- 2 Sensores de distancia HC-SR04
- Sensor de gas MQ-5
- 3 Zumbadores 5VdC
- Módulo Bluetooth HC-06
- Microcontrolador PIC16F886
- Entrenador USB PIC SCHOOL
- Niple 6.3.2
- Microscada Niple



3. PROGRAMACIÓN EN NIPLE DEL PROYECTO

Programa Principal



Interrupción

